

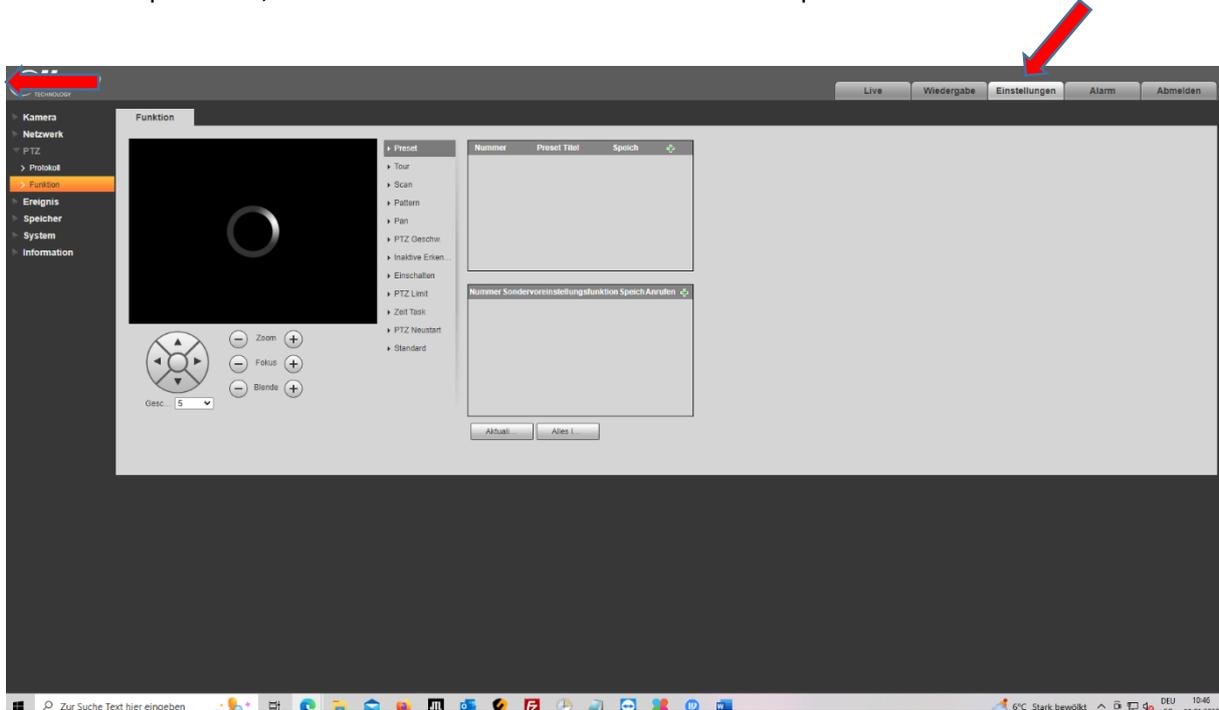
Autor	Drazen Martic
Datum	11.01.2023
Thema	Speed Dome Automatische Verfolgung
Titel	[Titel]

Inhaltsverzeichnis

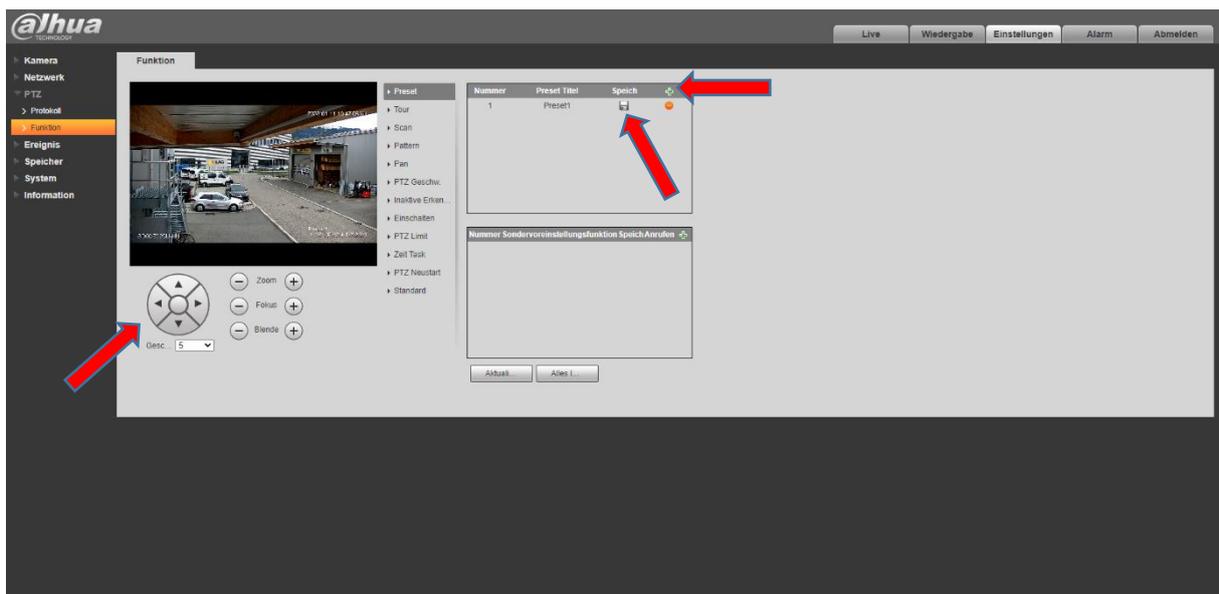
1	Erstellen eines Preset	2
1.1	Aktivierung des Intelligenten Planes	3
1.1.1	Erstellen einer IVS-Analyse welche nach Überqueren der Linie die Person verfolgt.....	4

1 Erstellen eines Preset

Wenn sie im Webinterface von der Kamera gelangen müssen sie in die Einstellungen gehen und dort hat es die Option PTZ, welche sie anklicken können und dort auf Option Funktion klicken.

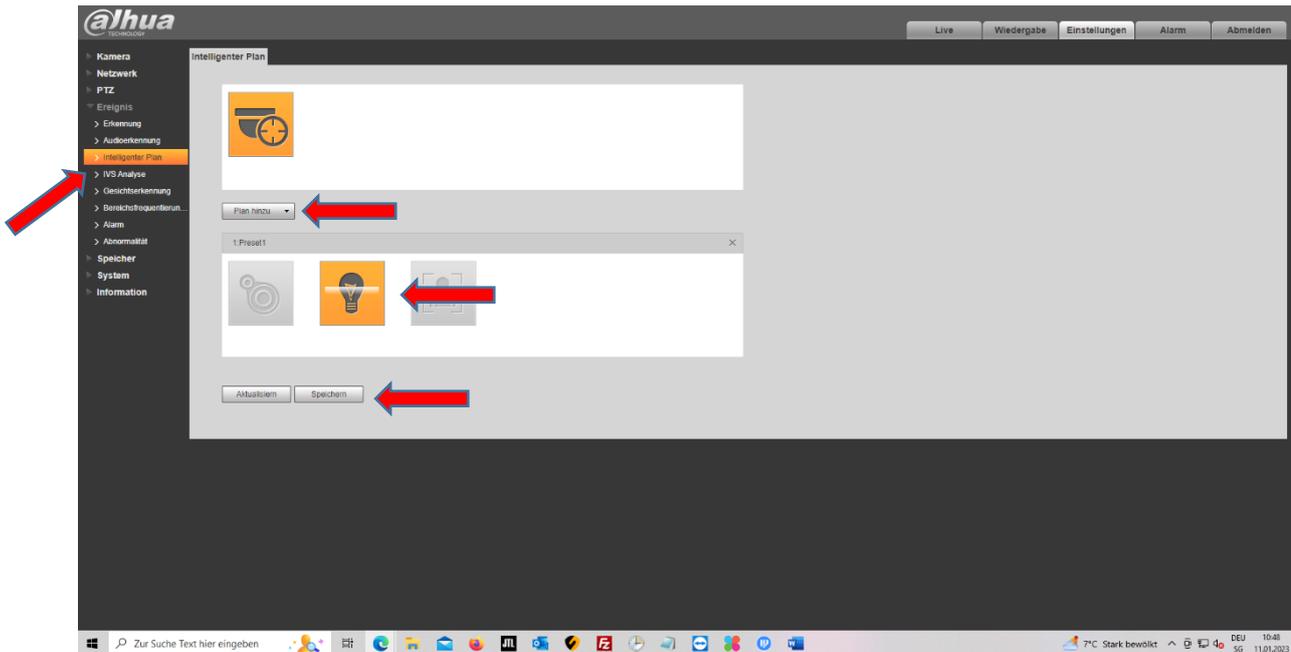


Nun müssen sie ein Preset erstellen. Sie fahren mit den unten links angegebenen Bedienfeld auf die gewünschte Position, auf welcher es aufnehmen soll. Danach klicken sie oben rechts auf das grüne + Zeichen und fügen Ihre definierte Position hinzu. **Wichtig zu beachten ist das sie danach unbedingt auf das Disketten-Symbol klicken müssen damit die Einstellung effektiv gespeichert wird.**



1.1 Aktivierung des Intelligenten Planes

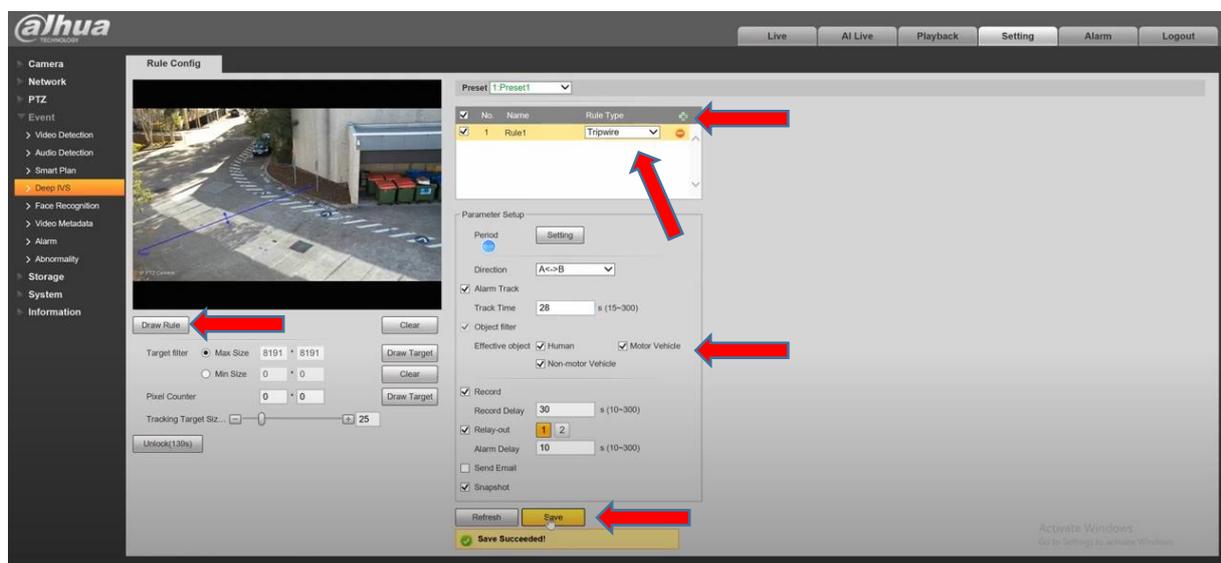
Nachdem sie das Preset erfolgreich erstellt haben müssen sie links auf die Option Ereignis klicken und dort das auf den Intelligenten Plan klicken. Unter dem ersten Symbol mit der Kamera haben sie eine Option Plan hinzufügen dort können sie draufklicken und das zuvor definierte Preset anwählen und hinzufügen. Nachdem sie dieses Preset hinzugefügt haben müssen sie das mittlere Symbol auswählen die IVS-Analyse. Haben sie dies gemacht, nicht vergessen zu speichern!



1.1.1 Erstellen einer IVS-Analyse welche nach Überqueren der Linie die Person verfolgt

Nun gehen sie auf die Option IVS-Analyse, welche links steht. Hier müssen sie zuerst auf das grüne + Zeichen klicken und danach erscheint das gleiche Bild bei Ihnen wie hier. Nun müssen sie beim Regel Typ falls sich etwas geändert hat auf Linie umstellen. Haben sie dies gemacht können sie eine Regel (Tripwire Linie) zeichnen. Haben sie diese Linie gezeichnet können sie nun das ganze abspeichern. Sie können selbst auswählen was sie wollen das Verfolgt wird sei es ein Mensch, Auto oder nicht motorisierte Fahrzeuge.

Nun sollte es, wenn eine Person die zuvor definierte Linie überquert diese Person nachverfolgen, bis sie aus dem Bild verschwindet.



The screenshot shows the Alhua IVS configuration interface. The left sidebar lists various settings categories, with 'Deep IVS' selected. The main area is titled 'Rule Config' and displays a live video feed of a street scene with a blue tripwire line drawn across it. Below the video are controls for drawing and clearing the rule and target. The right panel shows the 'Parameter Setup' for the selected rule, 'Rule1', which is of type 'Tripwire'. The settings include:

- Period:** Set to 'Setting'.
- Direction:** Set to 'A<->B'.
- Alarm Track:** Checked.
- Track Time:** 28 s (range 15-300).
- Object filter:** Checked.
- Effective object:** Human, Motor Vehicle, and Non-motor Vehicle are all checked.
- Record:** Checked.
- Record Delay:** 30 s (range 10-300).
- Relay-out:** 1, 2.
- Alarm Delay:** 10 s (range 10-300).
- Send Email:** Unchecked.
- Snapshot:** Checked.

Red arrows point to the green plus icon in the Rule Type dropdown, the 'Draw Rule' button, the 'Save' button, and the 'Save Succeeded!' message.